

# Metody numeryczne w fizyce

FZP002934wcl

rok akademicki 2020/21

semestr letni

## Wykład 9

Karol Tarnowski

[karol.tarnowski@pwr.edu.pl](mailto:karol.tarnowski@pwr.edu.pl)

L-1 p. 220



# Plan wykładu

- Zagadnienie początkowe - uzupełnienie
- Zagadnienie brzegowe
- Zagadnienie własne
- Metoda strzałów
- Funkcje Matlaba - `bvp4c()` , `bvp5c()`
- Metoda różnic skończonych

Na podstawie:

- D. Kincaid, W. Cheney, *Analiza numeryczna*
- T. Pang, *Metody obliczeniowe w fizyce*



# Zagadnienie początkowe

Typowe zagadnienie początkowe opisane jest równaniem

$$\frac{du}{dx} = f(x, u), \quad u(x_0) = u^{(0)}.$$

W zagadnieniu początkowym może występować więcej zmiennych

$$\frac{du}{dx} = \mathbf{f}(x, \mathbf{u}), \quad \mathbf{u}(x_0) = \mathbf{u}^{(0)}.$$



# Zagadnienie początkowe

Zagadnienie początkowe rzędu drugiego

$$\frac{d^2u}{dx^2} = f(x, u, u'), \quad u(x_0) = u^{(0)}, \quad u'(x_0) = u'^{(0)}$$

można zapisać jako zagadnienie początkowe rzędu pierwszego dla dwóch zmiennych

$$u_1 \equiv u, \quad u_2 \equiv u' \quad \begin{array}{l} \frac{du_1}{dx} = u_2, \\ \frac{du_2}{dx} = f(x, u_1, u_2), \end{array} \quad \begin{array}{l} u_1(x_0) = u_1^{(0)}, \\ u_2(x_0) = u_2^{(0)}. \end{array}$$



# Zagadnienie początkowe

Zagadnienie początkowe rzędu pierwszego dla dwóch zmiennych

$$\frac{du_1}{dx} = u_2, \quad u_1(x_0) = u_1^{(0)},$$
$$\frac{du_2}{dx} = f(x, u_1, u_2), \quad u_2(x_0) = u_2^{(0)}.$$

można zapisać w postaci wektorowej

$$\frac{d}{dx} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_2 \\ f(x, u_1, u_2) \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} u_1(x_0) \\ u_2(x_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1^{(0)} \\ u_2^{(0)} \end{bmatrix}.$$



# Zagadnienie początkowe

Zagadnienie początkowe w postaci wektorowej

$$\frac{d}{dx} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_2 \\ f(x, u_1, u_2) \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} u_1(x_0) \\ u_2(x_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1^{(0)} \\ u_2^{(0)} \end{bmatrix},$$

$$\frac{du}{dx} = \mathbf{f}(x, \mathbf{u}),$$

$$\mathbf{u}(x_0) = \mathbf{u}^{(0)}.$$



# Zagadnienie brzegowe

W zagadnieniu początkowym rzędu drugiego znamy wartości funkcji i jej pochodnej w punkcie początkowym

$$\frac{d^2u}{dx^2} = f(x, u, u'), \quad u(x_0) = u^{(0)}, \quad u'(x_0) = u'^{(0)}.$$

Innym typem problemów są zagadnienia brzegowe, przykładowo

$$\frac{d^2u}{dx^2} = f(x, u, u'), \quad u(x_0) = u^{(0)}, \quad u(x_1) = u^{(1)}.$$



# Zagadnienie brzegowe

W zagadnieniu brzegowym

$$\frac{d^2u}{dx^2} = f(x, u, u')$$

$$u'' = f(x, u, u')$$

możemy dobrać tak układ współrzędnych,  
aby

$$x_0 = 0, \quad x_1 = 1.$$





# Zagadnienie brzegowe

W zagadnieniu brzegowym

$$u'' = f(x, u, u')$$

możemy znać różne zestawy warunków brzegowych

$$u(0) = u^{(0)}, u(1) = u^{(1)}; \quad u(0) = u^{(0)}, u'(1) = v^{(1)};$$

$$u'(0) = v^{(0)}, u(1) = u^{(1)}; \quad u'(0) = v^{(0)}, u'(1) = v^{(1)}.$$



# Zagadnienie własne

W niektórych przypadkach w problemie pojawia się jeszcze parametr - wartość własna

$$u'' = f(x, u, u', \lambda).$$



# Zagadnienie własne

$$u'' = f(x, u, u', k)$$

Przykład: drgania podłużne sprężystego pręta.

$$u'' = -k^2 u$$

- pręt obustronnie umocowany

$$u(0) = 0 \quad u(1) = 0$$

- pręt umocowany jednostronnie

$$u(0) = 0 \quad u'(1) = 0$$



# Zagadnienie własne

Rozwiązania analityczne dla pręta  
obustronnie umocowanego

$$u_n(x) = \sqrt{2} \sin(k_n x)$$

$$k_n^2 = (n\pi)^2$$

# Metoda strzałów

## Zagadnienie brzegowe

$$u'' = f(x, u, u')$$

Stosując podstawienia  $y_1 = u$        $y_2 = u'$

otrzymujemy

$$\frac{dy_1}{dx} = y_2,$$

$$\frac{dy_2}{dx} = f(x, y_1, y_2).$$

Założmy, że warunki brzegowe są postaci:

$$u(0) = u^{(0)}, \quad u(1) = u^{(1)}.$$



# Metoda strzałów

## Zagadnienie brzegowe

Wprowadźmy dodatkowy parametr  $\delta$  i załóżmy, że

$$u'(0) = \delta.$$

Dla ustalonego  $\delta$  jesteśmy w stanie rozwiązać zagadnienie początkowe znanymi metodami.

Rozwiązanie równania różniczkowego daje nam wartość funkcji na drugim brzegu przedziału

$$u_{\delta}(1).$$

$$F(\delta) = u_{\delta}(1) - u^{(1)}$$

# Metoda strzałów

## Zagadnienie brzegowe

Miejsca zerowego funkcji

$$F(\delta) = u_\delta(1) - u^{(1)}$$

poszukiwać możemy np. metodami:

- bisekcji,
- siecznych.

# Metoda strzałów

## Zagadnienie własne

$$F(k) = u_k(1) - u^{(1)}$$

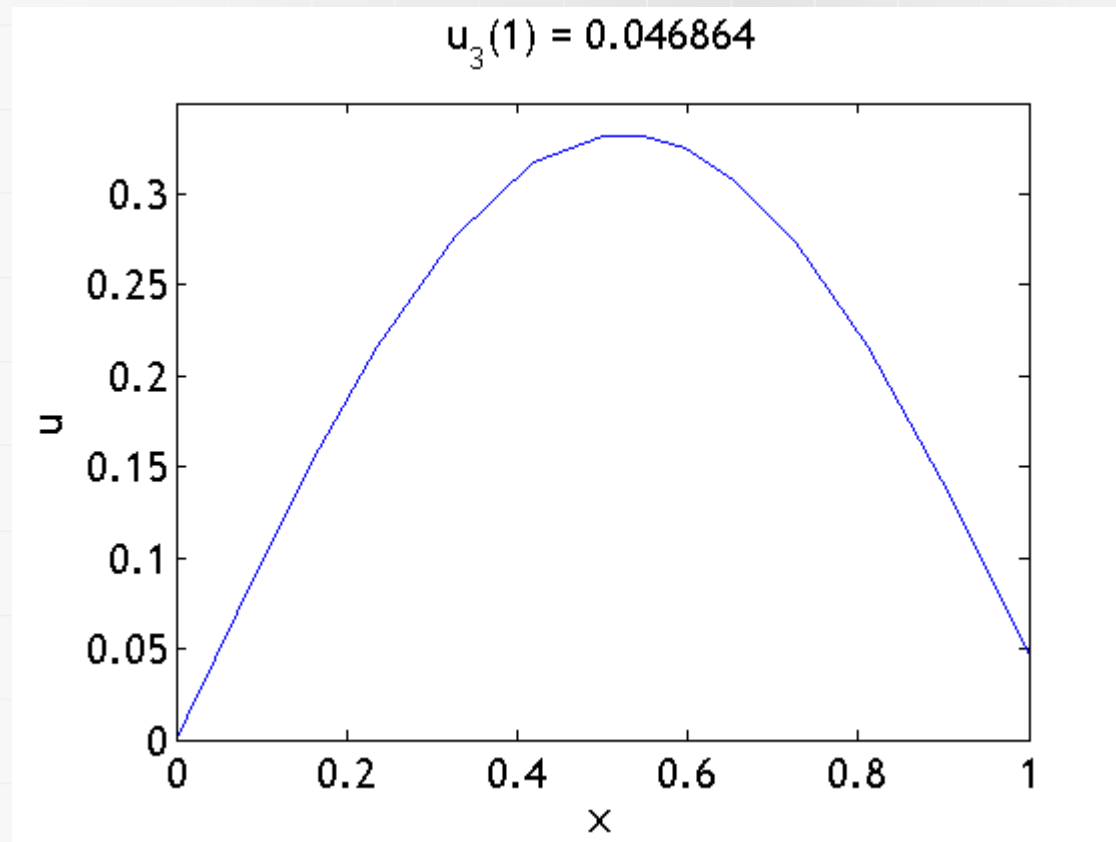
Metodę strzałów można także wykorzystać do rozwiązania zagadnienia własnego.

W tym przypadku dopasowujemy wartość własną zagadnienia.



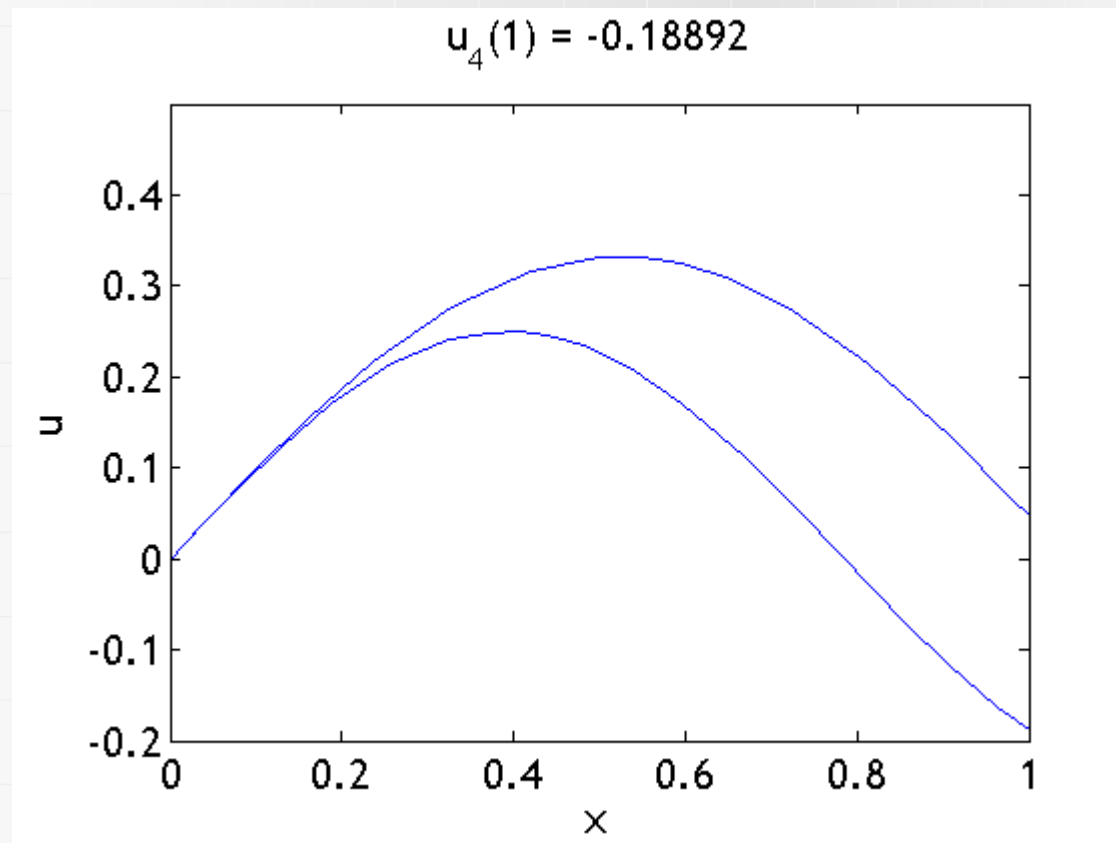
# Metoda strzałów

## Zagadnienie własne



# Metoda strzałów

## Zagadnienie własne





# Zagadnienie brzegowe

## Funkcje Matlaba

Do rozwiązywania zagadnienia brzegowego w środowisku Matlab można wykorzystać funkcje `bvp4c()`, `bvp5c()`, które wykorzystują metodę kolokacji.

<https://www.mathworks.com/help/matlab/ref/bvp4c.html>

<https://www.mathworks.com/help/matlab/math/solve-bvp-with-unknown-parameter.html>



# Zagadnienie brzegowe

## Metoda różnic skończonych

$$u'' = -k^2 u$$

$$x_0 = a, x_{n+1} = b, x_i = a + is, s = \frac{b-a}{n+1}.$$

$$u_i = u(x_i)$$

$$\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{s^2} = -k^2 u_i, \quad \text{dla } i = 1, \dots, n$$

$$u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1} = -s^2 k^2 u_i,$$



# Zagadnienie brzegowe

## Metoda różnic skończonych

$$u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1} = -s^2 k^2 u_i, \quad \text{dla } i = 1, \dots, n$$

$$u_0 = 0, \quad u_{n+1} = 0,$$

$$\mathbf{B}u = \lambda u.$$



# Podsumowanie (1)

- Zagadnienie początkowe

$$\frac{d}{dx} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_2 \\ f(x, u_1, u_2) \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} u_1(x_0) \\ u_2(x_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1^{(0)} \\ u_2^{(0)} \end{bmatrix},$$

$$\frac{du}{dx} = \mathbf{f}(x, \mathbf{u}), \quad \mathbf{u}(x_0) = \mathbf{u}^{(0)}.$$

- Zagadnienie brzegowe

$$u'' = f(x, u, u')$$

$$u(0) = u^{(0)}, \quad u(1) = u^{(1)} \text{ itp.}$$

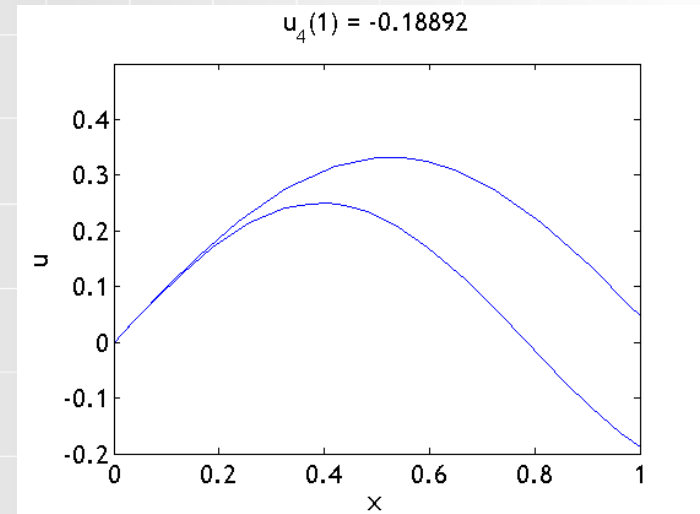


# Podsumowanie (2)

- Zagadnienie własne

$$u'' = f(x, u, u', \lambda)$$

- Metoda strzałów





# Podsumowanie (3)

- `bvp4c()` `sol = bvp4c(odefun,bcfun,solinit)`

$$\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{s^2} = -k^2 u_i$$

- Metoda różnic skończonych

$$\mathbf{B}u = \lambda u.$$